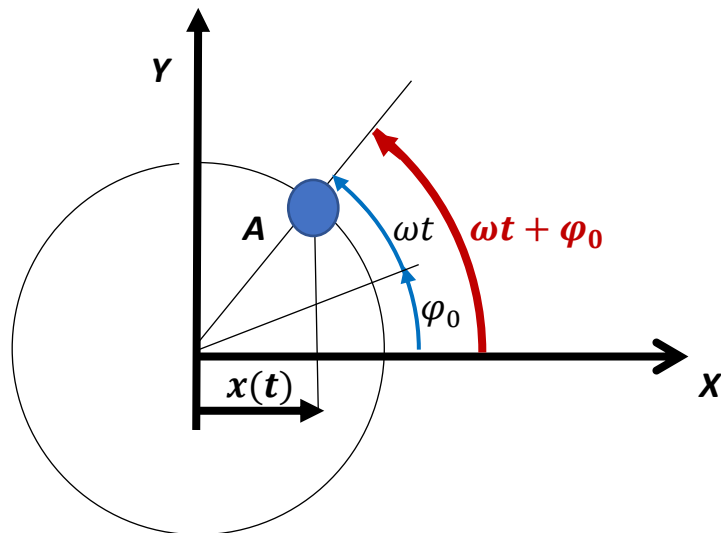


MOVIMIENTO ARMONICO SIMPLE

El movimiento armónico simple, M.A.S. en adelante, es un movimiento de vaivén que podemos visualizar como la **sombra sobre el eje X de un punto (“bolita azul”)** cuando recorre con **velocidad angular ω constante una circunferencia de radio A , llamado amplitud del movimiento** (evidentemente, también la sombra sobre el eje Y será un M.A.S., aunque nosotros elegimos el eje X) según la figura. Cuando empezamos a contar el tiempo la bolita está en la posición inicial definida por el ángulo φ_0 . Al empezar a moverse recorrerá en un tiempo t el ángulo $\omega \cdot t$ y, por lo tanto, el ángulo que marca su posición en un tiempo t será $\omega t + \varphi_0$. La sombra de la bolita azul en su movimiento ocupa la posición $x(t)$, que es lo que define, como hemos dicho, al movimiento armónico y que es lo que queremos calcular. Como es el cateto de un triángulo rectángulo cuya hipotenusa es el radio de la circunferencia, A , será igual a ésta por el coseno del ángulo $\omega t + \varphi_0$.



$$x(t) = A \cos(\omega t + \varphi_0) \quad (1)$$

Derivando la posición obtenemos, como debemos de saber, la velocidad es:

$$v(t) = -A\omega \text{sen}(\omega t + \varphi_0) \quad (2)$$

Y derivando la velocidad obtenemos la aceleración:

$$a(t) = -A\omega^2 \text{cos}(\omega t + \varphi_0) \quad (3)$$

Sino sabemos derivar todavía, debido a la mala organización que suele ocurrir entre la enseñanza de las matemáticas y de la física, no nos quedará más remedio que sabernos de memoria las fórmulas de la velocidad y de la aceleración.

Estas son las **tres fórmulas fundamentales** en donde, como se aprecia, tenemos las magnitudes **del movimiento en función del tiempo**. Sin embargo, a veces es conveniente tener la **relación de la velocidad y de la aceleración en función de la posición $x(t)$** . Esas relaciones, de fácil demostración, son las siguientes:

Velocidad en función de la posición

$$v(x) = \pm \omega \sqrt{A^2 - x^2} \quad (4)$$

El signo \pm indica que en una posición $x(t)$ cualquiera, la velocidad puede ser en los dos sentidos, un sentido al ir y otro al volver, pues es un movimiento de “vaivén”.

Aceleración en función de la posición

$$a(x) = -\omega^2 x \quad (5)$$

Estas cinco fórmulas son las más importantes y con las cuales se pueden resolver todos nuestros problemas. Recalcar que la fórmula (5) sirve también de definición matemática y física de M.A.S. y también que este movimiento es muy típico en la naturaleza (Las ondas electromagnéticas y otros muchos tipos de ondas siguen esta ley).

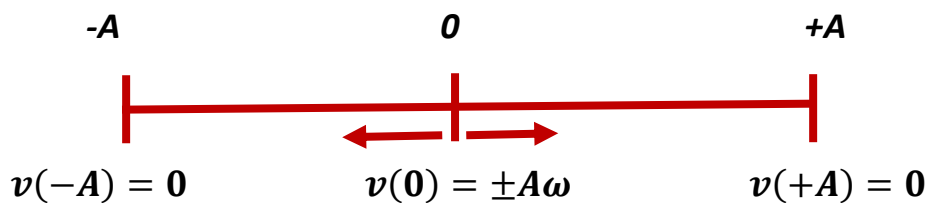
Recordamos que el periodo, T , el tiempo en dar una vuelta, y por lo tanto el tiempo en hacer un “vaivén” entero o “carrera”, está relacionado con la velocidad angular según

$$\omega = \frac{2\pi}{T}$$

Detallamos a continuación en una figura este movimiento y los valores de la velocidad y de la aceleración en las posiciones más representativas, en los extremos de la “carrera” y en su punto medio.

Velocidad

$$v(x) = \pm\omega\sqrt{A^2 - x^2} \quad (4)$$



Para calcular esos valores de la velocidad se ha sustituido el valor de x en la fórmula (4). En los extremos de la carrera $x=-A$ y $x=A$ el valor que nos da la ley es cero, como no podría de ser de otra manera porque en esos puntos la velocidad cambia de sentido. Observar también que la **velocidad es máxima cuando el sustraendo de la raíz es máximo, y eso ocurre en $x=0$.**

A la misma conclusión habiéramos llegado si utilizamos la fórmula

$$v(t) = -A\omega \text{sen}(\omega t + \varphi_0)$$

Pues la velocidad será máxima en módulo cuando el seno tome los valores máximos ± 1 , obteniéndose entonces

$$v = \pm A\omega$$

la fórmula **(1)** debemos de ver que el coeficiente del tiempo es ω . En nuestro caso, entonces

$$\omega = 4\pi$$

De donde deducimos también el periodo

$$\omega = \frac{2\pi}{T} \rightarrow T = \frac{2\pi}{\omega} = \frac{2\pi}{4\pi} = 0.5 \text{ s}$$

Quedándonos entonces la velocidad y aceleración máximas

$$v_M = A\omega \rightarrow v_M = 2 \cdot 4\pi = 8\pi \text{ m/s}$$
$$a_M = A\omega^2 = 2(4\pi)^2 = 32\pi^2 \text{ m/s}^2$$

Hemos contestado a los módulos, porque las posiciones y sentidos en dónde ocurren ya los sabemos por las figuras.